



Einsatz der 3D-PMD-Videokamera in der mobilen Robotik

Institut für
Regelungs- und
Steuerungstechnik
www.uni-siegen.de/rst

Prof. Dr.-Ing. Röth

RST

Prof. Dr.-Ing. Hubert Roth
Institut für Regelungs- und Steuerungstechnik (RST)
Universität Siegen

DFG-Rundgespräch – PMD für 3D Sehen

Universität Siegen, 7. Oktober 2004

Überblick – Forschungsarbeiten zum Einsatz der PMD-Kamera für 3D Sehen in der mobilen Robotik

- Hinderniserkennung und -vermeidung
- Fahrwegkontrolle
- SLAM – 3D im Innen- und Außenbereich
- Internet basierte Regelung unter Einbeziehung haptischer Eindrücke

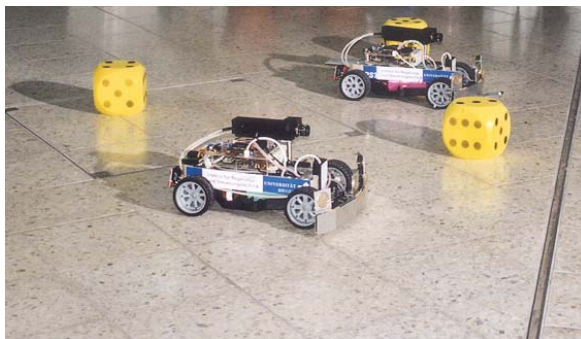
Institut für
Regelungs- und
Steuerungstechnik
www.uni-siegen.de/rst

Prof. Dr.-Ing. Röth

RST



Roboter MOSRO** mit 3D-PMD-Videokamera



Roboter MERLIN* mit 3D-PMD-Videokamera

* MERLIN (Mobile Experimental Robot for Locomotion and Intelligent Navigation)
** MOSRO (MOBiles Sicherheits-ROboter-System) der Fa. Robowatch